

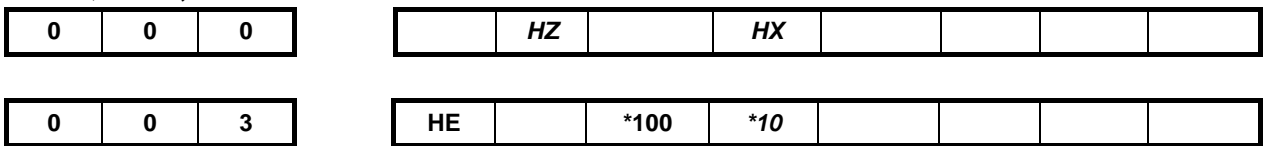
# KND——K100T 系统配外置手轮补充说明

## 一、 参数选择

- 1、系统手轮方式有效（系统参数 001 的 BIT3=1 ）。
  - 2、设置系统诊断参数 198 的 EHPG=1，外置手轮功能有效。
  - 3、当设置系统诊断参数 198 的 EHOF=1 时，面板手轮方式也有效。
- 当设置系统诊断参数 198 的 EHOF=0 时，如果选择了外置手轮功能，则面板的手轮方式无效。原方式显示“\*\*\*\*”。这样，可防止外置手轮选择关闭后，误旋转手轮而造成面板选择的轴移动。

## 二、 输入接口

### 1. 输入信号



当输入信号 HE=1 时，系统选择外置手轮方式（面板方式无效）。这时，以下信号有效。

轴选择信号：

HX=1 : 选择 X 轴。

HZ=1 : 选择 Z 轴。

增量选择：

\*100, \*10

0 0 : 0.001mm.

0 1 : 0.01mm.

1 0 : 0.1mm.

## 三、 接线工艺

手轮型号：MTT-VQ-01

外置手轮	功能	手轮部分				LED 指示		倍率选择				轴选择				外壳		
								X 1	X 10	X 100	COM	COM	X 轴	Y 轴	Z 轴		4 轴	
	信号	5V	0V	A	B	5V	0V	X 1	X 10	X 100	COM	COM	X 轴	Y 轴	Z 轴	4 轴	屏蔽	
	线色	红	黑	白	黄	花红	花黑	花粉红	花绿	花橘	紫	花紫	棕	绿	粉红	橘	FG	
	连线																	
插头	脚号	12	07	05	06	13	14	03	02	开关电源	开关电源	10			22	14	外壳	
	信号	5V	0V	HA	HB	5V	0V	*10	*100	24V	24V	HX			HZ	HE		
		DB15 孔（接系统 XS56）						DB25 孔（接至 XS54）										

注：上表中的二极管可选用 1N4001~4007，焊接在 DB25 孔插头内。